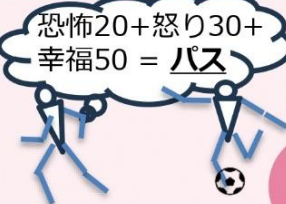


感情と協調行動
の関係性



アウトサイドパスに
おける靱帯の弾性効果



溫柔ヒューマノイド
EVE



絵画創作システム



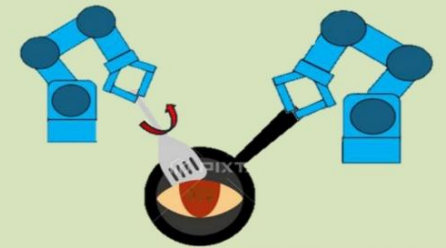
状況・表情から感情を推定



文脈領域ランダム化



ふわとろオムレツ
作成ロボット



ダイナミックな動作
教示用デバイス



ロボットとの意思疎通改善システム



人間に適応する
システム設計

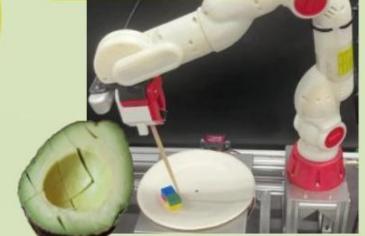
小太郎

人間に学び考える
ロボティクス

操縦による
遠隔ロボット調理



アボカドサラダ
を混ぜる

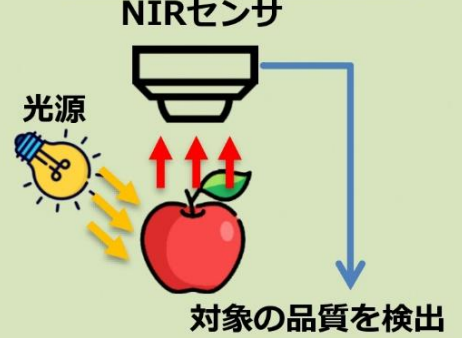


家庭

カボチャ自動収穫
ロボット



近赤外線果実品質
センシングとケーブル
駆動ソフトグリップの
統合による選択的収穫



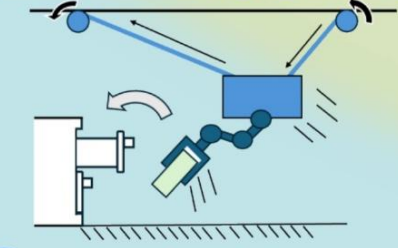
農業

複雑環境での
システム設計

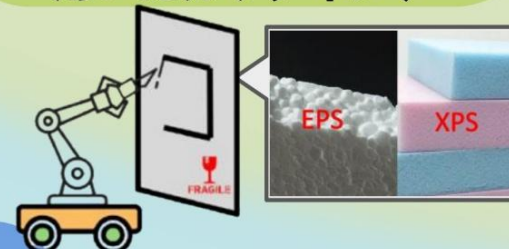
コンプレッサ搭載型
ヒューマノイド



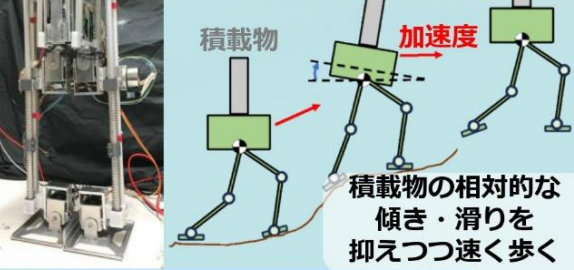
ワイヤーで吊られた
アームで物体操作



モバイルマニピュレータ
でインピーダンス制御を
用いたカッティング



人や物を運ぶ
二足歩行ロボット



人型ロボットアーム



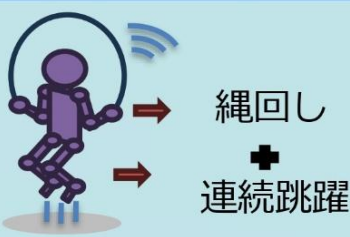
慣性を活かした
ダイナミックな動き

全身弾性
ヒューマノイド

ダイナミックな
全身運動



空気圧人工筋駆動
縄跳びヒューマノイド

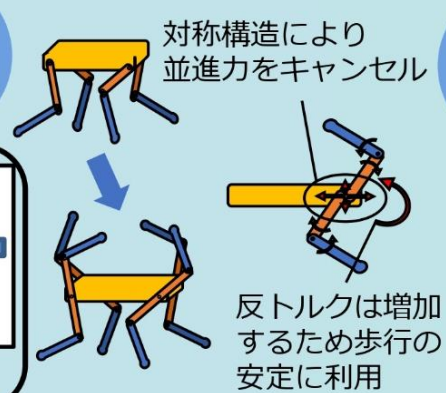


スネアドラム
演奏ロボット



弾性活用

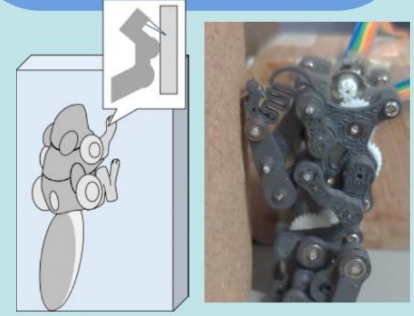
カウンターウェイト脚
による高速・安定歩行



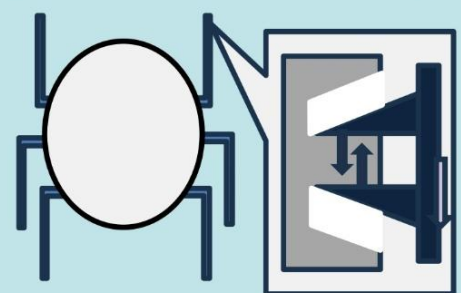
電力回生で
4脚ロボットの
省エネ



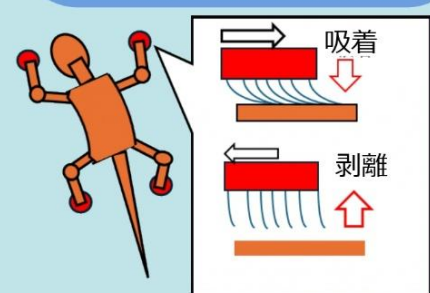
爪を利用した
壁面移動ロボット



爪を刺して壁をつかむ
壁登攀ロボット



ヤモリを模倣した
天井移動ロボット



サルの枝渡り動作
の模倣

